

☀ = nowa funkcja

Pliki			
<b>Obsługiwane formaty mapowe i projektowe</b>			
Pliki map DigiTerra (.EXP)	✓	✓	✓
Pakiety map DigiTerra (.DMP)	✗	✓	✓
Osadzone pakiety map DigiTerra (.DMP in .EXP file)	✗	✗	✓
Węgierskie mapy cyfrowe (.DAT)	✗	✗	✓
Pliki map OpenGIS KML (.KML)	✗	✗	✓
Pliki map OpenGIS KMZ (.KMZ)	✗	✗	☀
Pliki map OpenGIS (.GML)	✗	✗	✓
Pliki map ArcPad (.APM)	✗	✗	✓
Pliki geobazy danych SQLite 3 (.DB3)	✗	✗	☀
<b>Obsługiwane formaty wektorowe (zapis i odczyt)</b>			
DigiTerra (.MAP)	✓	✓	✓
ESRI Shape (.SHP)	✗	✓	✓
Spakowane pliki ESRI Shape (.ZIP)	✗	✗	☀
Format wymiany MapInfo (.MIF)	✗	✓	✓
Microstation (.DGN)	✗	✗	✓
AutoDesk (.DXF)	✗	✗	✓
GPS logfile (.LOG)	✗	✗	✓
Współrzędne (punkt) (.CRD)	✗	✗	✓
Współrzędne (kształt) (.DAT)	✗	✗	✓
Atlas GIS (.BNA)	✗	✗	✓
Sieć nieregularnych trójkątów (.TIN)	✗	✗	☀
<b>Obsługiwane formaty rastrowe</b>			
Pliki JPEG (.JPG)	✓	✓	✓
Pliki JPEG2000 (.JP2)	✗	✓	✓
Er-Mapper Wavelet (.ECW)	✗	✓	✓
Tagged Image file (.TIF)	✗	✓	✓
Raster DigiTerra (.RAS)	✗	✓	✓
Raster ESRI (.BIL)	✗	✗	✓
ERDAS (.LAN)	✗	✗	✓
Er-Mapper (.ERS)	✗	✗	✓
Paintbrush (.PCX)	✗	✗	✓
Portable Network Graphics (.PNG)	✗	✗	✓
Skompresowane rastry ARC (.LF1, .TF1 - CADRG)	✗	✗	✓
Lizardtech MrSID (.SID) - funkcja dostępna tylko w wersji desktop	✗	✗	✓
Bitmapy Windows (.BMP)	✗	✗	✓
<b>Obsługiwane formaty tekstowe i tabelaryczne</b>			
AGROCOM Agro-Map (punkt) (.ANL)	✗	✗	✓
AGROCOM Agro-Map (obszar) (.GRN)	✗	✗	✓
dBase (.DBF)	✗	✗	✓
DigiTerra (.TAB)	✗	✗	✓
Raporty (.HTML)	✗	✗	✓
Pliki MS Excel (.XLS)	✗	✗	✓
Pliki tekstowe (.TXT)	✗	✗	✓
Pliki danych Leica Total Station (.MDT)	✗	✗	✓
<b>Zarządzanie plikami</b>			
Synchronizacja transferu plików pomiędzy komputerem i odbiornikiem	✓	✓	✓
Automatyczna aktualizacja przez Internet	✓	✓	✓
Możliwość odbioru i wysyłania plików z danymi w formie załączników do wiadomości e-mail	✗	✗	✓
Funkcja Dropbox	✗	✗	☀

☀ = nowa funkcja

Opcje dostosowania			
<b>Interfejs użytkownika</b>			
Aktywna ramka mapy	✓	✓	✓
Tryb pełnoekranowy	✗	✓	✓
Dostosowywalne menu hierarchiczne (grupy podmenu)	✗	✗	✓
Dostosowywalny pasek narzędzi (tylko w wersji desktop)	✗	✗	✓
Dostępność wielu języków	✓	✓	✓
Narzędzie pomocy dla elementów paska narzędzi	✓	✓	✓
Dostosowywalny ekran startowy i nazwa aplikacji	☀	☀	☀
<b>Dostosowywalne opcje dla map</b>			
Wygładzanie rastrów (wyświetlanie rastrów z antyaliasingiem)	✓	✓	✓
Tolerancja rysika może być dostosowana do warstw wektorowych	✓	✓	✓
Wyświetlanie przyciągania na mapie (dla krawędzi i węzłów)	✓	✓	✓
Dostosowywalna tolerancja rysika (8 pikseli)	✗	✓	✓
Dostosowywalna precyzja mapy	✓	✓	✓
Wybór układów współrzędnych (płaskich i elipsoidalnych)	✓	✓	✓
Możliwość zdefiniowania własnego układu współrzędnych	✗	✓	✓
Przeliczenia układów współrzędnych	✗	✓	✓
Możliwość tworzenia szablonów map (w formacie .EXP) i warstw	✗	✗	☀
Mapa startowa (mapa wykorzystywana przy starcie programu)	✗	✓	✓
Kolorowe mapy podkładowe	✗	✗	✓
Podświetlenie mapy (nocne)	✗	✗	✓
Dostosowywalna skala (wyświetlanie skali i podziałki)	✓	✓	✓
Dostosowywalny sposób wyświetlania współrzędnych	✓	✓	✓
Wyświetlanie pozycji kursora w aktywnej ramce (dostępne tylko w wersji desktop)	✓	✓	✓
Automatyczne powiększanie, zależne od prędkości poruszania się	✗	✓	✓
Zakładki	✗	✗	✓
<b>Dostosowywalne opcje dla warstw</b>			
Automatyczny zapis warstw wektorowych	✓	✓	✓
Przywracanie warstw wektorowych	✓	✓	✓
Dostosowywalny domyślny typ nowej warstwy	✗	✓	✓
Możliwość używania domyślnych symboli wektorów i rastrów	✓	✓	✓
Możliwość użycia symboli użytkownika dla rastrów; dostępność różnych rozmiarów symboli	✗	✓	✓
<b>Dostosowywalne opcje dla atrybutów</b>			
Dostosowywalny format daty	✓	✓	✓
Dostosowywalne jednostki długości, powierzchni i prędkości	✓	✓	✓
Dostosowywalny format współrzędnych	☀	☀	☀
Wbudowany edytor słownika kodów	✓	✓	✓
Domyślny słownik kodów może być używany do zbierania danych	✓	✓	✓
Słownik kodów użytkownika może być używany do zbierania danych	✗	✓	✓
Możliwość używania filtrów w słowniku kodów i formularzu zbierania danych	✗	✗	☀
Panel formularza może być użyty do zbierania danych	✓	✓	✓
Dostosowywalna lista i widok drzewa dla zbierania danych	✗	✗	✓
Domyślne ustawienia pól mogą być używane	✓	✓	✓
Podłączone tabele atrybutów mogą być używane w czasie zbierania danych	✗	✗	✓
Aliasy pól danych mogą być używane	✗	✗	✓
Szablony danych mogą być używane podczas tworzenia nowych warstw	✗	✗	✓
Tworzenie nowych szablonów danych	✗	✗	✓
<b>Warstwy</b>			
<b>Zarządzanie warstwami</b>			
Tworzenie map z warstw (nowy, dodaj, usuń)	✓	✓	✓
Edytowalne nazwy warstw	✓	✓	✓

☀ = nowa funkcja

Zmiana porządku rysowania warstw	✓	✓	✓
Sortowanie warstw wg nazwy i typu	✓	✓	✓
Włączanie i wyłączanie widoczności warstw	✓	✓	✓
Wybór warstwy w celu identyfikacji	✓	✓	✓
Wybór warstwy w celu edycji	✓	✓	✓
Zamykanie warstwy do edycji	✓	✓	✓
Informacje o punkcie mogą być używane do zbierania danych na węzłach	✗	✗	✓
Wybór warstwy do przyciągania kursora	✓	✓	✓
Wyświetlanie warstw zależne od skali	✗	✓	✓
Automatyczne tworzenie interwałów skali warstwy	✗	✓	✓
Obsługa warstw geobazowych (nowy, zapisz, eksportuj, dodaj)	✗	✗	☀
<b>Warstwy wektorowe</b>			
Eksport warstwy, zapisz warstwę jako...	✓	✓	✓
Zapisz wybrane elementy jako nową warstwę (eksport warstwy)	✗	✗	✓
Edytowalny kolor linii, wypełnienie, symbol, typ linii i typ wypełnienia	✓	✓	✓
Etykietowanie wszystkich trzech typów danych przestrzennych	✓	✓	✓
Opcje etykietowania: czcionka, rozmiar, kolor tła, style, obramowanie	✓	✓	✓
Etykietowanie poprzez geometrię (węzły, długość)	✓	✓	✓
Skala i odległość zależne od etykietowania	✓	✓	✓
Kontrola nakładania się etykiet	✓	✓	✓
Wyświetlanie symboli zależne od skali	✓	✓	✓
Wyświetlanie parametrów warstw wektorowych	✓	✓	✓
Dostosowywalna przezroczystość	✗	✓	✓
Wyświetlanie warstwy punktowej z pliku tekstowego (na podstawie współrzędnych X i Y)	✗	✗	✓
<b>Warstwy rastrowe</b>			
Wyświetlanie parametrów warstw rastrowych	✓	✓	✓
Dostosowywalna jasność	✗	✓	✓
Dostosowywany kontrast	✗	✓	✓
Dostosowywana przezroczystość	✗	✓	✓
Obsługa domyślnej przezroczystości dla obrazów jednokolorowych	✗	✓	✓
Dostosowywalna przezroczystość RGB	✗	✓	✓
Edytowalne parametry georeferencji	✗	✗	✓
Georeferencja warstwy rastrowej może być eksportowana jako plik World	✗	✗	✓
<b>Mapy tematyczne</b>			
Klasyfikacja za pomocą pól danych	✗	✓	✓
Opcje na klasę: kolor linii, kolor wypełnienia, symbol, typ linii, typ wypełnienia, fotograficzne tekstury	✗	✓	✓
Symbole rastrowe obsługiwane w dowolnym rozmiarze	✗	✓	✓
Metody klasyfikacji: wartości unikalne, modulo, naturalne przerwy, równe ilości, równe interwały, pobrane interwały, normalna dystrybucja	✗	✓	✓
Tworzenie nowej klasy, usuwanie klasy	✗	✓	✓
Definicje klas mogą być zapisane i zapamiętane (.CLS, .TXT)	✗	✓	✓
Paleta 50 kolorów do tonowania	✗	✓	✓
Wyświetlanie klas zależne od skali	✗	✓	✓
Etykietowanie klas zależne od skali	✗	✓	✓
Edytowalne wartości i etykiety klas	✗	✓	✓
<b>Atrybuty</b>			
<b>Popularne funkcje</b>			
Przeglądanie i edycja tabeli danych	✓	✓	✓
Tworzenie nowych tabeli danych	✗	✗	✓
Tworzenie nowych pól danych	✓	✓	✓
Zmiana kolejności pól danych	✓	✓	✓

☀ = nowa funkcja

Podłączanie pliku do rekordu (np. obraz, film, plik MS Excel)	✗	✓	✓
Statystyki pól danych (klasa, numer, suma, średnia, odchylenie, min, max)	✓	✓	✓
Tworzenie nowych rekordów	✗	✗	✓
Usuwanie rekordów	✗	✗	✓
Czyszczenie rekordów	✗	✗	✓
Kopiowanie tabeli atrybutów do schowka	✗	✓	✓
Eksport tabel atrybutów	✗	✗	✓
Zmiana funkcji punktu GPS	✗	✗	✓
<b>Domyślne wartości pól danych</b>			
Kopiowanie ostatniej wartości	✓	✓	✓
Zwiększanie ostatniej wartości	✓	✓	✓
Kopiowanie najbliższego	✗	✗	✓
Czas utworzenia	✓	✓	✓
Czas GPS	✓	✓	✓
Powierzchnia elementu (m <sup>2</sup> )	✗	✓	✓
Powierzchnia elementu (ha)	✗	✓	✓
Powierzchnia elementu (ac)	✗	✓	✓
Powierzchnia (użytkownika)	✓	✓	✓
Obwód elementu (m)	✗	✓	✓
Obwód elementu (km)	✗	✓	✓
Obwód (użytkownika)	✓	✓	✓
Długość elementu (m)	✗	✓	✓
Długość elementu (km)	✗	✓	✓
Długość (użytkownika)	✓	✓	✓
Azymut	✗	✗	✓
Współrzędna E	✓	✓	✓
Współrzędna N	✓	✓	✓
Wysokość n.p.m.	✓	✓	✓
Współczynnik PDOP	✓	✓	✓
Dokładność pomiaru	✗	✗	✓
Limit pomiaru	✗	✗	✓
Wykorzystane satelity	✓	✓	✓
Śledzone satelity	✓	✓	✓
Wskaźnik korekt różnicowych	✗	✓	✓
Szerokość geograficzna	✓	✓	✓
Długość geograficzna	✓	✓	✓
Wysokość elipsoidalna	✗	✓	✓
Nagłówek GPS	✗	✓	✓
Wskaźnik DGPS	✗	✗	✓
Odległość od ostatniego obiektu (użytkownika)	✗	✗	✓
Prędkość (m/s)	✗	✓	✓
Prędkość (użytkownika)	✗	✓	✓
Identyfikator pomiaru	✗	✗	✓
Unikalny identyfikator (GUID)	✗	✗	✓
Nazwa użytkownika	✗	✗	✓
MGRS	✗	✗	✓
HRMS (błąd poziomy)	✗	✗	✓
VRMS (błąd pionowy)	✗	✗	✓
Wskaźnik jakości PPS	✗	✗	✓
Wskaźnik jakości RTK	✗	✗	✓
Wskaźnik float RTK	✗	✗	✓
Wiek poprawek różnicowych	✗	✗	✓
Typ poprawek	✗	✗	✓
<b>Domyślne reguły wypełniania pól danych</b>			
Tylko do odczytu	✗	✗	✓
Niepuste	✗	✗	✓
Uniklane wartości	✗	✗	✓

☀ = nowa funkcja

Zakres	x	x	✓
Wartości określone	x	x	✓
<b>Funkcje edycji</b>			
Rysowanie punktu, linii i obszaru	✓	✓	✓
Rysowanie punktu linii i obszaru poprzez współrzędne	✓	✓	✓
Wstawianie wierzchołków podczas zapisu pozycji GPS	x	✓	✓
Rysowanie nowych części (jedno- lub wieloczęściowych obiektów)	✓	✓	✓
Rysowanie krzywych, obszarów zamkniętych krzywą, prostokątów, okręgów i elips	x	✓	✓
Usuwanie wybranych obiektów	✓	✓	✓
Obrót wybranych obiektów	x	✓	✓
Przesuwanie wybranych obiektów	x	✓	✓
Skalowanie wybranych obiektów	x	✓	✓
Dodawanie nowych części do istniejących obiektów	x	x	✓
Zmiana kolejności węzłów wybranej polilinii	x	x	✓
Funkcje usuwania, obrotu, przesuwania i skalowania mogą być używane na wybranych obiektach	x	x	✓
Wstawianie węzłów	x	✓	✓
Usuwanie węzłów	x	✓	✓
Przesuwanie węzłów	x	✓	✓
Edycja węzłów	x	✓	✓
Edycja węzłów przy pomocy współrzędnych	x	✓	✓
Edycja węzłów przy pomocy pozycji GPS	x	✓	✓
Cofanie operacji	✓	✓	✓
Łączenie i rozbijanie wybranych obiektów	x	x	✓
<b>Funkcje widoku</b>			
Dynamiczne powiększanie	✓	✓	✓
Powiększanie oknem	x	✓	✓
Ustawianie skali	✓	✓	✓
Powiększanie do pozycji GPS	✓	✓	✓
Powiększanie do całego zakresu	x	✓	✓
Powiększanie do aktywnej warstwy	x	✓	✓
Powiększanie do wybranego obiektu	x	✓	✓
Przesuwanie	✓	✓	✓
Przewijanie	x	✓	✓
Obracanie (widok perspektywiczny)	x	✓	✓
Obracanie mapy odpowiednio do kierunku poruszania się	✓	✓	✓
Przejsie wyżej	x	✓	✓
Tworzenie zakładek	x	x	✓
Wyświetlanie ostatniego i następnego widoku	x	✓	✓
Widok 3D	x	x	☀
Wyświetlanie w Google Maps	x	x	☀
Wyświetlanie w Bing Maps	x	x	☀
Odświeżanie widoku mapy	☀	☀	☀
<b>Funkcje zapytań</b>			
Pozyskiwanie informacji z obiektów	✓	✓	✓
Funkcja "Pokaż na mapie"	✓	✓	✓
Pobieranie informacji o geometrii obiektu i wyświetlanie listy współrzędnych	✓	✓	✓
Filtrowanie rekordów przez zapytania	x	✓	✓
Sortowanie rekordów	x	✓	✓
Wybór obiektów (wybór wielokrotny przez geometrię lub warstwę)	x	x	✓

☀ = nowa funkcja

Wybór obiektów przez pozycję GPS	✗	✓	✓
Pomiar pozycji, kąta, odległości, powierzchni i obwodu na mapie	✓	✓	✓
Pomiar promienia na mapie	✗	✗	✓
Pomiar wzdłuż krzywej na mapie	✗	✗	✓
<b>Funkcje i narzędzia GPS</b>			
Obsługa protokołu NMEA 0183	✓	✓	✓
Obsługa protokołu SiRF dla pomiarów statycznych	✓	✓	✓
Obsługa protokołu Trimble TSPI	✓	✓	✓
Ręczne i automatyczne wyszukiwanie portu i ustawień GPS	✓	✓	✓
Wyświetlanie pozycji GPS oraz wartości PDOP, HDOP, VDOP, SNR, liczby satelitów i statusu DGPS	✓	✓	✓
Wyświetlanie statusu GPS na mapie za pomocą kolorów	✓	✓	✓
Wyświetlanie pozycji GPS w widoku mapy	☀	☀	☀
Statystyki GPS: uśrednione współrzędne poziome i pionowe, dN, dE, dH, wyświetlanie elips błędów w widoku mapy. Wszystkie informacje mogą zostać zapisane i wczytane.	✗	✗	✓
Widok nieba GPS	✓	✓	✓
Wyświetlanie satelitów GLONASS i SBAS w widoku nieba	✓	✓	✓
Możliwość zapisu surowych danych do postprocessingu w odbiornikach Ashtech/Spectra Precision	✗	✗	✓
Możliwość zapisu surowych danych do postprocessingu w odbiornikach Trimble (zapis plików .SSF)	✗	✗	✓
Wbudowany klient RTCM (NTRIP)	✗	✗	✓
Pasek komend	✗	✗	☀
Obsługa odbiorników z systemem GLONASS	✓	✓	✓
Zaawansowane funkcje pomiarów GPS (offset, uśrednianie, jednoczesne zbieranie danych na kilku warstwach, filtrowanie pozycji GPS, obsługa wieloczęściowych poligonów, generalizacja)	✓	✓	✓
Mapowanie sąsiadujących obiektów powierzchniowych: autodopasowanie nowych poligonów do już istniejących	✗	✗	✓
Zapis danych do węzłów polilinii i poligonów	✗	✗	✓
Ostrzeżenie o niskiej jakości wyznaczenia pozycji GPS	✓	✓	✓
Zapis pliku log GPS	✗	✗	✓
Analizy logu GPS	✗	✗	✓
Praca polowa	✗	✗	✓
Przewodnik GPS	✗	✗	✓
Nawigacja do celu i wyświetlanie ostrzeżeń podczas nawigacji przez wybrany punkt lub przez współrzędne	✗	✓	✓
Nawigowanie do celu poprzez wybór rekordu danych	✗	✗	✓
Wybór układów współrzędnych dla zbierania danych GPS	✓	✓	✓
<b>Funkcje urządzeń zewnętrznych</b>			
Obsługa lokalizatorów kabli: Leica, 3M, Seba vLocPro2	✗	✗	✓
Obsługa dalmierzy laserowych, kompatybilnych z NMEA: TruPulse, Laser Ace	✗	✗	✓
Obsługa dalmierza laserowego Leica D8	✗	✗	✓
Obsługa dalmierzy laserowych z wbudowanym kompasem elektronicznym: pomiar biegunowy z punktu startowego, odbiór sygnału GPS w punkcie bieżącym i docelowym	✗	✗	✓
Obsługa wbudowanego aparatu cyfrowego	✗	✓	✓
Dodawanie zdjęć w czasie rzeczywistym do wybranego obiektu	✗	✓	✓
Obsługa zewnętrznego aparatu fotograficznego przez Wi-Fi i Bluetooth (Ricoh Caplio)	✗	✗	✓
Dodawanie w czasie rzeczywistym zdjęć i plików wideo do obiektu, wybranego w formularzu, panelu rekordów lub na mapie (Ricoh Caplio)	✗	✗	✓

☀ = nowa funkcja

Wyświetlanie obrazów rastrowych we właściwym miejscu, jeśli nagłówek (EXIF) zawiera koordynaty LAT i LON	x	x	✓
Obsługa aparatu cyfrowego	x	x	✓
<b>Narzędzia specjalne</b>			
Orientacja rastra	x	x	✓
Reprojekcja	x	x	☀
Generowanie warstw TIN z plików tekstowych i tabeli atrybutów	x	x	☀
Eksport rastrów (w jednej lub wielu częściach)	x	x	☀
Pomiar (prostokątny, biegunowy, wcięcie kątowe, wcięcie liniowe, pomiar biegunowy z punktu początkowego)	x	x	✓
Podział (przez dany numer, równą odległość, odległości, wskaźniki)	x	x	✓
Próbkowanie	x	x	✓
Zmiana warstwy	x	x	✓
Zmieniona warstwa może być używana na wybranym obiekcie	x	x	✓
Buforowanie	x	x	✓
Podział powierzchni (przez podane numery, równą powierzchnię, podane powierzchnie i podane wskaźniki)	x	x	✓
Tyczenie obszarów	x	x	✓
Łączenie obszarów	x	x	✓
<b>Drukowanie</b>			
Drukowanie map	✓	✓	✓
Drukowanie danych atrybutów	x	✓	✓
Drukowanie raportów	x	x	✓